

警告!



- 安裝上蓋前，請確認上蓋 O 型環是否完好。
- 必須由經過培訓的人員進行驅動器安裝以及維護。
- 驅動器配有手動裝置，請注意在任何情況下不可使用任何工具來增加開關的力量，這樣可能會造成閥門或驅動器損壞。

注意事項

1. 請於安裝前仔細閱讀操作說明（操作手冊）與上蓋內側配線圖。
2. 配線前請先確認電壓是否正確。
3. 配線或檢修前，請務必關掉主電源，以免發生危險。
4. 請務必接上驅動器內部之地線 (PE) 接點。
5. 為了避免靜電干擾影響產品功能，請勿徒手或讓金屬工具觸碰到印刷電路板上之任何零件。
6. 當兩只以上驅動器需同時操作時，請單獨接線，不可並聯使用。建議：兩只以上驅動器需同時操作時，可加裝繼電器。
7. 配線工作完成後，請將出線孔及上蓋確實鎖緊密封，以防灰塵或雨水滲入。
8. 驅動器安裝角度應介於 0° ~ 180 ° 之間且出線孔不可朝上。
9. 非防爆型產品不可安裝於危險區域（例：爆炸性氣體環境）以及完全真空的空間環境裡。
10. 定期檢查驅動器外觀，保持其外表清潔，防止灰塵堆積。

安裝說明

1. 安裝驅動器前，請先確認閥的扭力值是否小於驅動器的輸出扭力值（所需之扭力大小，建議為閥最大扭力值乘上 1.3 之安全係數）。

假如 5" 閥最大扭力為 80N·m → 80 × 1.3 = 104N·m
104 N·m < 200N·m (CM-200) → 可以安裝!
 104 N·m > 100N·m (CM-100) → 不可安裝!

2. 在安裝驅動器前請確認閥類出力軸尺寸與法蘭孔距是否與驅動器規格相符，如不相符，可使用連軸器或固定座以利組裝。

手動裝置操作



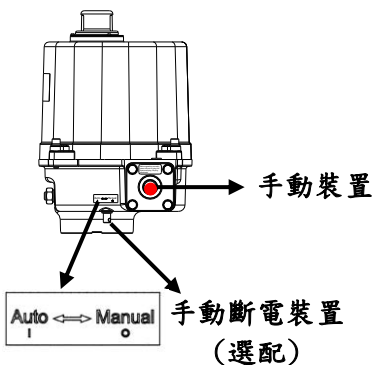
注意!

- 若驅動器未加裝手動斷電裝置，使用手動裝置前，務必確認驅動器已斷電。
- 若驅動器已加裝手動斷電裝置，使用手動裝置前，務必確認手動斷電裝置已切換至 "Manual" 模式；手動裝置使用完畢後，請將手動斷電裝置切換至 "Auto" 模式。
- 若送電無反應，再次確認手動裝置是否確實切換至 "Auto" 模式。

使用者可使用手動裝置進行開關動作，手動操作前請先移除手動裝置上的紅色防塵塞，並於操作後再將防塵塞歸位。

1. 使用工具插入手動斷電裝置，從 "Auto" 模式切換至 "Manual" 模式。
2. 移除手動裝置上的紅色防塵塞，並依下表建議工具進行開關動作。

型號	六角扳手規格	全開 → 全關
CM-100 ~ CM-200	8 mm	10 圈
CM-300 ~ CM-600	10 mm	8.5 圈



3. 操作完成後將手動斷電裝置從 "Manual" 模式切換至 "Auto" 模式。

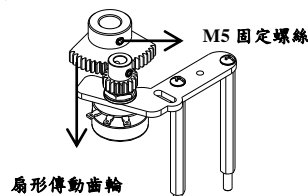
安裝步驟

1. 組裝前請確認閥體與驅動器是否同步在全開或全關位置，如需改變位置請使用手動裝置操作（例如：驅動器為全開位置，閥體也需在全開位置）。
2. 裝入連軸器或固定座至驅動器之出力軸，並鎖緊所有螺絲及螺帽。
 ▲**移除閥的手動裝置。**
3. 組裝後，再次確認閥與驅動器是否在相同的位置。
4. 為了消除內部氣密性，請先移除出線孔之防水塞，再開啟驅動器上蓋。
 ▲**確認主要電源已經關閉。**
5. 接線時請參考操作手冊 5.4 (P.7) 接線說明內容，再依上蓋內側配線圖進行接線。
 ▲**在測試三相電動驅動器前，請先使用手動裝置將驅動器運轉至 45 度位置；送電後，假使運轉方向相反，請任意更換 U, V, W 其中兩條線。**
6. 開啟電源。
 ▲**小心用電！避免發生危險！**
7. 確認是否需調整驅動器全開及全關的位置，如需調整請參考機械限位裝置及凸輪調整。
8. 請參考比例板調整說明。
 ▲
 ● 建議使用隔離線，長度請勿超過 30 公尺。
 ● 建議現場所有配線至少使用線徑 18AWG 之電線。
 ● 需改變任何設定前，請關閉電源。
9. 設定完成後，安裝驅動器上蓋並鎖緊上蓋螺絲。
安裝上蓋前，請確認上蓋 O 型環是否完好。

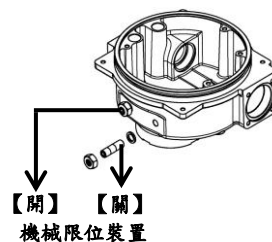
機械限位裝置及凸輪調整

- 避免機械結構故障，設定前請先關閉電源。
- 當電動運轉之下，不可調整機械限位裝置。
- 在正常操作前，請完成所有調整與試運行。

1. 關閉電源。
2. 鬆脫螺帽並將機械限位裝置開及關的螺絲退出 7 圈。
3. 鬆脫扇形傳動齒輪上之固定螺絲。



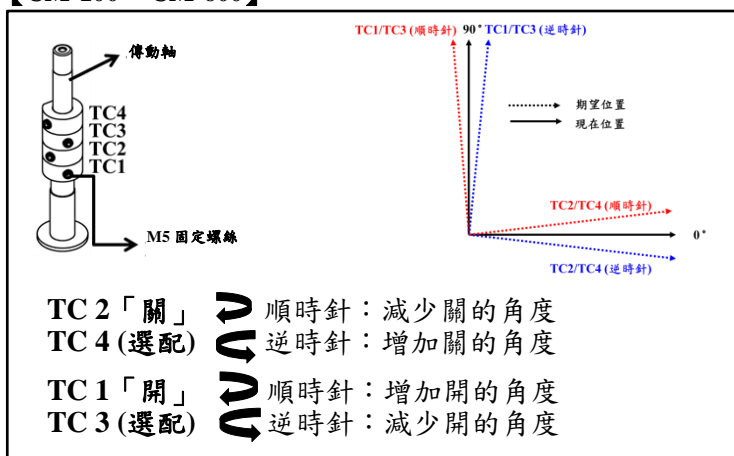
【CM-100 ~ CM-600】



4. 參考下方圖示來調整凸輪 (TC) 以設定全開/全關位置。

【CM-100 ~ CM-600】

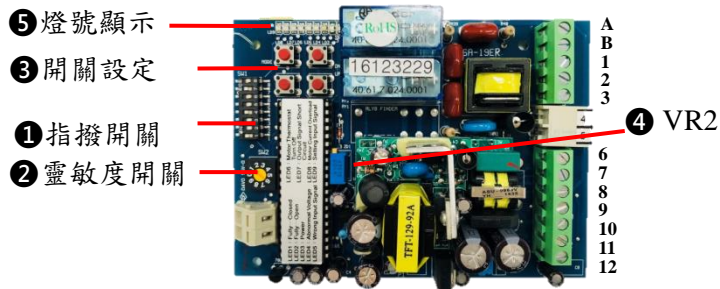
工具: 2.5 mm 六角扳手



5. 送電將驅動器運轉至全開位置，鎖入機械限位螺絲直到觸碰到內部機械限位，然後再將螺絲退出 1 圈。
6. 鎖緊機械限位裝置之螺帽。
7. 送電將驅動器運轉至全關位置，鎖入機械限位螺絲直到觸碰到內部機械限位，然後再將螺絲退出 1 圈。
8. 鎖緊機械限位裝置之螺帽。
9. 確認電動操作時可到達全開及全關位置。
10. 送電將驅動器運轉至全關位置，並將 VR 扇形齒輪以順時針方向旋轉到底，然後鎖緊 M5 固定螺絲。
11. 完成設定。

比例板調整

此介面為 110/220V 電動驅動器所使用之比例板。



1 指撥開關設定 (出廠預設值：1, 4, 8 ON)



類比訊號輸出設定

* S1, S2：輸入訊號選擇

* S3, S4 & S5：輸出訊號選擇

輸入訊號種類	S1	S2	輸出訊號種類	S3	S4	S5
4 - 20 mA	ON	OFF	4 - 20 mA	OFF	ON	OFF
1 - 5 V	OFF	OFF	2 - 10 V	ON	OFF	ON
2 - 10 V	OFF	ON				

* S6, S7 & S8：輸入訊號失敗時，驅動器位置設定。

⚠ 輸入訊號值種類由開關 1、2 設定，開關 6 是設定輸入訊號值高低與驅動器運作方向之對應關係。

圖示	S6	S7	S8	輸入訊號失敗位置
<p>訊號</p>	ON	OFF	ON	全開位置(90°)
		ON	OFF	全關位置(0°)
		ON	ON	停於原位
<p>訊號</p>	OFF	ON	OFF	全開位置(90°)
		OFF	ON	全關位置(0°)
		ON	ON	停於原位

2 靈敏度開關設定 (SW2)

1. 當開關設定為“1”時：為最高敏感度；當開關設定為“0”時：為最低敏感度。
2. 出廠預設值：3。

3、4 全開/全關訊號設定

⚠ 此為原廠設定值，一般使用狀況下無需進行調整，除有要求特殊訊號時，在某些情況之下可能需要重新設定。

⚠ 搭配與設定輸出訊號相符之電表或顯示器。

長按 SET 鍵 2 秒，LD9 亮，此時進入設定模式。

全開訊號設定

1. 持續按 UP 鍵，待驅動器運轉至全開後，LD2 亮，輸入訊號 5 V 或 10 V 或 20 mA。
2. 長按“MODE”鍵兩秒完成全開設定。

全關訊號設定

1. 持續按 DOWN 鍵，待驅動器運轉至全關後，LD1 亮，輸入訊號 1 V 或 2 V 或 4 mA。
2. 長按“MODE”鍵兩秒完成全關設定。

① 如需調整輸出訊號時，可旋轉 VR2 進行調整。

VR2

 順時針方向→減少訊號值。
 逆時針方向→增加訊號值。

完成上述設定後，按一下 SET 鍵，以離開設定模式。

5 燈號顯示

LD1 ~ LD 9



指示燈代號	說明	指示燈代號	說明
LD1	全關	LD6	馬達溫控保護裝置啟動
LD2	全開	LD7	輸出訊號短路
LD3	電源	LD8	馬達電流過高
LD4	輸入電壓錯誤	LD9	設定模式
LD5	輸入訊號錯誤		